Searching PAJ Page 1 of 1

PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number: 2001–231777 (43)Date of publication of application: 28.08.2001

(51)Int.Cl. A61B 6/03 606F 3/033

01.12.2000

(21)Application number : 2000-367334 (71)Applicant : SIEMENS AG

WACH SIEGFRIED

(72)Inventor: RAHN NORBERT

(30)Priority

Priority number: 1999 19958443 Priority date: 03.12,1999 Priority country: DE

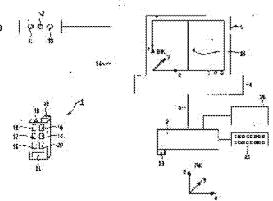
(54) CONTROLLER

(22)Date of filing:

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To constitute a controller provided with a movable control element 1 for affecting medical image information 6–9 indicated on the display surface 5 and with means 2 and 10–13 for quantitatively deciding the displaying movement of the element 1 so as to be intuitively handled by a user.

SOLUTION: The display of image information 6-9 to be indicated on the display surface 5 is affected only by the movement of the control element 1.



(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(II)特許出願公開業号 特開2001-231777 (P2001-231777A)

(43)公開日 平成13年8月28日(2001.8.28)

(51) Int.CL ⁷		識別記号	FI		テーマコード(参考)
A 6 1 B	6/03	360	A 6 1 B	6/03	360G
G06F	3/033	310	G06F	3/033	310Y

審査請求 未請求 請求項の数14 〇L (全 7 頁)

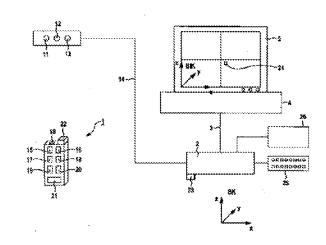
(21)出願番号	特額2000-367334(P2000-367334)	(71) 当職人	390039413 シーメンス アクチエンゲゼルシヤフト
(22) 出籍日	平成12年12月1日(2000.12.1)		SIEMENS AKTIENGESEL LSCHAFT
(31)優先権主張番号	19958443.5		ドイツ連邦共和国 D-80333 ミュンヘ
(32)優先日	平成11年12月3日(1999.12.3)		ン ヴィッテルスバッハープラッツ 2
(33)優先権主張国	ドイツ (DE)	(72)発明者	ノルベルト ラーン
			ドイツ連邦共和国 91301 フォルヒハイ
			ム プライテンローヘシュトラーセ 38
		(72)発明者	ジークフリート ヴァッハ
			ドイツ連邦共和国 91315 ヘヒシュタッ
			ト シュターベルスドルフ 20
		(74)代理人	100075166
			弁理士 山口 巖

(54) [発明の名称] コントローラ

(57)【要約】

【課題】 表示面(5)の上に指示される医学的な像情報(6~9)に影響を与えるための、運動可能なコントロール要素(1)とコントロール要素(1)の変位運動を定量的に決定するための手段(2,10~13)とを有するコントローラを、コントローラの取扱が利用者にとって直観的に行われように構成する。

【解決手段】 表示面(5)の上に指示される像情報(6~9)の表示がコントロール要素(1)の運動によってのみ影響される。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 表示面(5)上に表示される医学的な像情報(6~9)に影響を与えるための、運動可能なコントロール要素(1)と、該要素(1)の変位運動を定量的に決定するための手段(2、10~13)とを有するコントローラにおいて、表示面(5)上に表示される像情報(6~9)の画像がコントロール要素(1)の運動によってのみ影響されることを特徴とするコントローラ。

1

【請求項2】 コントロール要素(1)が6つの自由度 10で運動可能であることを特徴とする請求項1記載のコントローラ。

【請求項3】 コントロール要素(1)が操作手段(15~20)を有することを特徴とする請求項1又は2記載のコントローラ。

【請求項4】 第1の操作手段(15)の操作により選択が行われることを特徴とする請求項3記載のコントローラ。

【請求項5】 コントロール要素(1)の運動による第2の操作手段(16)の操作により、表示される像情報20(6~9)の大きさが影響されることを特徴とする請求項3又は4記載のコントローラ。

【請求項6】 コントロール要素(1)の運動による第 3の操作手段(17)の操作後に表示される像错報(6~9)が回転可能であることを特徴とする請求項3ない し5の1つに記載のコントローラ。

【請求項7】 コントロール要素(1)の運動による第4の操作手段(18)の操作後に、像情報(6~9)の種々の見方が表示されることを特徴とする請求項3ないし6の1つに記載のコントローラ。

【請求項8】 コントロール要素(1)がマイクロホン(21)を有することを特徴とする請求項3ないし7の1つに記載のコントローラ。

【請求項9】 コントロール要素(1)の操作手段(15~18)の機能割当てを設定する手段(19)を有することを特徴とする請求項3ないし8の1つに記載のコントローラ。

【請求項10】 繰作手段(15~20)の機作により、および/又はマイクロホン(21)の音声入力により電気的信号が発生され、これらの電気的信号がコント 40ロール要素(1)の送信装器(22)を介して無線で信号処理のための手段(2)に接続されているコントロール要素(1)の受信装置(23)に伝送されることを特徴とする請求項3ないし9の1つに記載のコントローラ。

【請求項11】 コントロール要素(1)の変位運動を 定量的に決定するための手段(2、10~13)が、コ ントロール要素(1)の座標を基準座標系(BK)内で 決定し、かつ医学的像情報を書込む像座標系(BIK) に変換し、その際変位運動を定量的に決定するための手 50

段(2、10~13)が基準座標系(BK)に関して求められた座標および/又は像座標系(BIK)に関して求められた座標に平均値フィルタリングを受けさせることを特徴とする請求項1ないし10の1つに記載のコントローラ。

【請求項12】 コントロール要素(1)の変位運動を 定量的に決定するための手段(2、10~13)が、医 学的像情報(6~9)の表示に影響を与えるために必要 なコントロール要素(1)の変位運動の範囲が予め定め られるように設定されることを特徴とする請求項11記 載のコントローラ。

【請求項13】 コントロール要素が手持ちのコントローラーとして構成されていることを特徴とする請求項1ないし12の1つに記載のコントローラ。

【請求項14】 コントロール要素(1)が液密のケースに入れられていることを特徴とする請求項1ないし1 3の1つに記載のコントローラ。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、表示節の上に指示される像情報に影響を与えるための、運動可能なコントロール要素と該要素の変位運動を定量的に決定するための手段とを有するコントローラに関する。

[00003]

【従来の技術】像処理、特に医学的な像処理では、診断 装置および可視化計算機を用いて取得された像情報、例 えば断層像又は三次元の解削学的な対象物の3D可視化 像が診断、治療又は手術計画のため表示面の上に表示さ れる。像情報の表示になんらかの形態で影響を与えられ るように、避常可視化計算機に1つ又はそれ以上の入力 手段、例えばキーボード、ジョイスティック、トラック ボール又はいわゆるマウスが接続されている。マウスな らびに他の等価の入力手段により、表示される像情報の 中に挿入されるマークが像情報に対して相対的に動かさ れ、また入力手段の操作手段の操作により能動的に用語 "ズーム"のもとに知られている像情報の拡大および総 小、多くの表示される像情報からの選択又は像情報の種 々の見方でのページングのような表示に影響を与えるた めの行為が行われる。

① 【0003】 国際特許出願公開97/15840時期細書には、 例えばシーケンスの間に、シーケンスパラメータを操作 手段により変更可能であるように構成した入力装置を有 する医学撮像システムが記載されている。操作手段は例 えばジョイスティック、マウス又はロールボールを含ん でいてよい。

【0004】ドイツ特許出願公開第 198 19 218号明細 書には、本質的にジョイスティックの機能を有する、好 ましくは手持ちのコントロール要素として構成されたコ ントロール要素が記載されている。

【0005】さらに米国特許第 5,506,605号明細書か

ら、空間内で自由に運動可能な三次元のマウスは公知で ある。

【0006】さらにヨーロッパ特許出顧公開第0 429 39 1号明細書には、計算機に対する同じく三次元のマウス の機能を有する入力装置が記載されている。

【0007】来園特許第 5,303,148号明細書には、音声と結び付けられた医学的撮像システムが記載されている。入力は例えばマイクロホンにより行われ、その際に入力された命令は予めプログラムされて計算機内に記憶されている手順を起動する。

【0008】さらにドイツ特許出願公開第 195 01 581 号明細書から、医学的、技術的なシステム作業場所用、 特に外科用の、足により操作可能な入力装置は公知である。

【0009】さらにドイツ特許出願公開第 197 40 382 号明細書には、運動可能な電子的構成部分であって、その機能を制御するための外から操作可能なキーを備えた構成部分が記載されている。この構成部分は、特に水密なコンピュータ用のマウスとして構成される。

【0010】しかし、公知の入力手段は通常二次元的に 変位可能な、特定のコントロールに結び付けられた入力 手段であり、これらの入力手段によっては像情報、特に 三次元に可視化された像情報を簡単な方法である画像か ら他へ変更するのしばしば困難であることが欠点として 判明している。

【0011】三次元に表示された対象物のマウスによる 国転は、例えば表示面の上に表示され、マウスと結び付いているマークが、マウスの相応の運動により表示面上 に表示されている回転すべき対象物の点上に位置決めされるように行われる。マウスのキーを同時操作した場合、マウスは、その周りで対象物が回転されるべき回転 軸線に対し垂直に動かされ、それにより対象物が回転させる しめられる。三次元に可視化された対象物を回転させる ためにマウスを使用するこの形態は"仮想的トラックボール"と呼ばれる。しかし仮想的トラックボールの操作 には利用者の非常な慣れを必要とする。さらに利用者 は、三次元表示された複雑な対象物の場合、数度の回転 の後に急速に対象物の現在の方位に関する認識を失い易 の後に急速に対象物の現在の方位に関する認識を失い易い。

[0012]

【発明が解決しようとする課題】従って本発明の課題 は、冒頭にあげた種類のコントローラを、コントローラ の取扱が利用者にとって直観的に行えるように構成する ことである。

[0013]

【課題を解決するための手段】この課題は、本発明によれば、表示面上に表示される医学的な像情報に影響を与えるための、運動可能なコントロール要素と、該要素の変位運動を定量的に決定するための手段とを有するコントローラにおいて、表示面上に表示される医学的な像情

報の画像が、コントロール要素の運動によってのみ影響 されることを特徴とするコントローラにより解決され る。即ち本発明によるコントローラは、コントローラの 変位運動を定量的に決定するための、好ましくは計算手 設を含む手段がコントロール要素の運動を捕捉し、かつ 像情報の表示に影響を与えるための制御信号に変換する ので、コントロール要素を取り扱う利用者のそれ以外の 活動なしに、即ち例えばコントローラの操作手段の同時 の操作なしに、特定の方向および特定の変位行程のコン トロール要素の運動によってのみ表示面上に表示される 医学的な像情報の画像が変更される。例えばコントロー ル要素の運動によってのみ表示面上に表示される対象物 の種々の見方の間のページングが、又はコントロール要 素の回転によってのみ表示面上に表示される対象物の相 応の回転が行われる。即ちコントロール要素の運動が表 示面上に表示される医学的な像情報の画像に運動に相応 する影響を生じさせるので、直観的な、従ってまた簡単 化された取扱が利用者にとって可能になる。

【0014】本発明の特に好ましい実施例では、コントロール要素は6つの自由度で運動可能である。コントロール要素の自由な運動が可能なので、コントロール要素の取扱に対する制限が全く生じない利点がある。コントロール要素の自由な運動可能性は、三次元に可視化された対象物の画像に影響を与える際に特に有利である。何故なら、コントロール要素の各々の運動が三次元に可視化された対象物の相応の運動を生じさせるからである。従ってコントローラの利用者は対象物のあらゆる運動を後付けすることができる。何故なら、コントロール要素の運動と表示面上の対象物の運動との間に常に直接的な30 関連付けが存在するからである。

【0015】本発明の変形例では、コントローラのコントロール要素は操作手段を有し、操作手段は、コントローラを種々の作動モードで作動可能とする利点がある。

【0016】 本発明の変形例によれば、コントロール要 素は少なくとも4つの操作手段を有する。第1の操作手 段の操作はコントローラを選択モードに移し、この選択 モードで表示される像情報の中に挿入されるマークが像 **情報に対して相対的に動かされ、かつ操作手段の再度の** 操作により選択が行われる。第2の操作手段の操作はコ 40 ントローラを第2の作動モードに移し、この第2の作動 モードでコントロール要素の運動によってのみ表示面上 に表示される像情報の大きさが影響される。コントロー ラを第3の作動モードは第3の操作手段の操作により能 動化される。この第3の作動モードでコントロール要素 の運動により表示面上に表示される医学的情報の相応の 運動が生じる。第4の操作手段の操作はコントローラを 第4の作動モードに移し、この第4の作動モードでコン トロール要素の運動により表示装置上に表示可能な像情 報の種々の見方の間のベージングを可能にする。

【0017】本発明の実施例によれば、コントロール要

素の運動により制御される医学的な像情報の表示の操作 に対し、追加的に音声制御により医学的な像情報の画像 に影響を及ぼせるよう、コントローラのコントロール要 素はマイクロホンを有する。

【0018】本発明の実施例では、コントロール要素の 操作手段の機能割当てを設定する手段を有する。操作手 段の機能割当ては、それによって利用者固有に行われ る。

【0019】本発明の変形例によれば、操作手段の操作によりおよび/又はマイクロホンの音響入力により電気的信号が発生され、これらの電気的信号がコントロール要素の送信装置を介して無線で信号処理のための手段に接続されたコントロール要素の受信装置に伝送される。この方法でコントロール要素の有利な取扱が可能になる。何故なら、運動可能なコントロール要素とコントロール要素に対して相対的に静止している信号処理手段との関に延びる、エラーを生じやすいケーブルが存在しないからである。

【0020】本発明の変形例では、コントロール要素の変位運動を定量的に決定するための手段が、コントロール要素の座標を基準座標系の中で決定し、かつ医学的像情報を書込み可能な像座標系に変換し、その際変位運動を定量的に決定するための手段が基準座標系に関して求めた座標に平めた座標および/又は像座標系に関して求めた座標に平均値フィルタリングを受けさせる。平均値フィルタリングにより、利用者によるコントロール要素の意図しない不安定な運動が平坦化されるので、小さい不規則な運動では表示値上の医学的な像情報の表示に跳躍的な変化を生じない。

【0021】本発明の実施例では、コントロール要素の変位運動を定量的に決定するための手段が、医学的像情報の表示に影響を与えるために必要なコントロール要素の変位運動の範囲が予め定められるように設定される。この方法でコントローラの錫敏性、即ちコントローラが作用をレリーズするために応答するコントロール要素の変位運動の範囲を、同じく利用者固有に設定できる。

【0022】本発明の他の実施例では、コントロール要素が手持ちのコントローラとして構成され、かつコントロール要素が液体、例えば体液と接触するのを排除できない環境でも該要素を使用可能であるように、コントロール要素を液密のケースに入れられる。コントロール要素を液密のケースに入れることにより、コントロール要素は洗浄可能、かつ容易に浄化可能となる。さらにコントロール要素を、被密のケースに入れたことにより、無菌の環境、例えば手術室で使用するために、簡単な方法で殺菌できる。

[0023]

【発明の実施の形態】本発明の実施例を添付の概要図面 に示す。

【0024】図1に示す本発明によるコントローラは、

この実施例の場合、コントロール要素1とコントロール 要素1の変位運動を定量的に決定するための、システム 計算機2を含む手段とを有する。コントローラは医学的 な像情報に影響を与えるために設けられており、従って システム計算機2は通信線3を介して可視化計算機4と 接続されている。

【0025】可視化計算機4の、詳細には示していないメモリの中に、診断装置により求められた三次元の解剖学的な対象物の像データセットが記憶されており、これらは種々の表示形態で表示而上、例えば投影而上又は指示装置の指示面上に表示される。この実施例の場合は、像情報を指示するためモニター5が可視化計算機4に接続されている。

【0026】図2はこの実施例に関する例として、図示しない患者の頭部の3D像データセットから求めた4つの部分像を有する、モニター5のスクリーン上に表示される像セットB1を示す。部分像6~8は、患者の顕部の3つの直交する画像上に可視化された断層像であり、その際部分像6は設状像層の2D画像、部分像7は矢状像層の2D画像、そして部分像8は横新像層の2D画像をそれぞれ示す。部分像9は、患者顕部の組織範囲の3D画像である。図2中に参照符号B2およびB3を付してあるのは、可視化計算機4内に存在している別の像セットであり、これらの像セットは、像セットB1と同様の方法で患者頭部の別の画像を示し、かつモニター5のスクリーン上に表示される。

【0027】本発明によるコントローラは、コントロール要素1の運動によってのみ、モニター5のスクリーン上に表示される医学的な像情報に影響を与えられるよう構成されている。コントロール要素1は、この実施例の場合、3つの自由度で運動可能な手持ちのコントロール要素として構成されている。コントロール要素1は、体液と接触する可能性のある手術室で使用されるので、液密のケースに入れられている。そのためコントロール要素は洗浄可能であり、かつ容易に浄化可能である。さらにコントロール要素は、液密のケースに入れられているため、簡単な方法で殺菌できる。このことは無菌の環境で使用するための前提条件である。

【0028】モニター5のスクリーン上に表示される像 情報の画像に影響を及ぼすため、コントロール要素1の 運動が、この実施例では基準座標系BKの中で決定され る。コントロール要素1の座標の決定は、その際それ自 体は公知の光学的、電磁的、赤外光の測定に基づく又は 超音波信号の測定に基づく位置決定システムにより行わ れる。この実施例の場合、基準座標系BK内のコントロ ール要素1の座標の決定は、超音波信号を送り出すコントロール要素1の座標の決定は、超音波信号を送り出すコントロール要素1の送信装置10と、コントロール要素1 に対し相対的に静止して配置されている3つの超音波受 信器11~13との助けをかりて行われる。基準座標系 50 BK内の位置をシステム計算機2により認識されている 超音波受信器11~13は、攀線14を介してシステム 計算機2と接続されている。システム計算機2は、超音 波受信器11~13により受信されてシステム計算機2 に伝達された超音波信号の評価により、例えば伝搬時間 測定又は位相測定により、基準座標系BKに関するコン トロール要素1のそれぞれ現在の位置、即ちコントロー ル要素1の現在の座標を実時間で求めることができる。 コントローラの作動中に実際上連続的に求められる、基 準座標系BKに関するコントロール要素1の座標はシス テム計算機2により続いて、指示される像情報を書込め る像座標系BIKの像座標に変換される。像座標系BI Kに関して求められた、コントロール要素1の運動を記 述するこれらの座標は、操作者による場合によっては意 図に反する不安定なコントロール要素1の操作(これは 例えば像情報に跳躍的な影響を与えるという不都合を生 じる)を平组化により除去するため、システム計算機2 により平均値フィルタリングを受ける。続いてシステム 計算機2はコントロール要素1の運動を特徴付ける像座 標を可視化計算機 4 に伝達し、この可視化計算機 4 が求 められた像座標に相応してモニター5上の医学的像情報 の画像の変更を行う。

【0029】モニター5上に表示される像情報に目的に 則して影響を与えるため、コントロール要素1はキー1 5~20およびマイクロホン21の形態の6つの操作手 段を有する。キー15~20の操作又はマイクロホン2 1の音声により、コントロール要素1内に電気的信号が 生じ、これらの電気的信号が信号を担う波を送り出す送 信装置22を介して信号を担う波を受信する受信装置2 3に伝送される。受信装置23はシステム計算機2に接 続されており、該計算機2が受信装置23により受信さ れた信号を評価する。電気的信号により伝送される、後 で説明する情報に関係して、システム計算機2が相応の 設定を行い、かつ像情報の表示に影響を与える制御命令 を可視化計算機 4 に伝達する。

【0030】操作者がコントロール要素1のキー15を 操作すると、送信装置22および受信装置23を介して 情報がコントローラのシステム計算機2に伝送され、そ れによりコントローラが第1の作動モード、いわゆる選 択モードに移され、このモードの際にカーソル24の形 態のマークがモニター5上に表示される医学的像情報の 中に挿入される。コントロール要素1の運動により、マ ーク24が像情報に対して相対的に動かされ、またキー 15の再度の操作により、例えば部分像6ないし9の1 つが選び出され、又は場合によってはモニター5のスク リーン上に表示されるコントロールマスクの他のメニュ 一点が選ばれ、また設定が変更される。例えばマーク2 4がコントロール要素1の運動により部分像6上に動か され、キー15が再度押されると、部分像6がその後の 処理のために選び出される。

ール要素1からシステム計算機2への相応の情報の伝送 により、コントローラのいわゆるズームモードが起動さ れ、このズームモードで、例えば基準座標系BKのy方 向のコントロール要素1の前方および後方運動により部 分像6の見方が拡大又は縮小される。

【0032】それに対しコントロール要素1のキー17 が操作されると、いわゆる対象物回転モードが起動さ れ、この対象物回転モードでは、例えば基準座標系BK の v 軸の履りでのコントロール要素1の回転により部分 像6の回転が生じる。選択モードで部分像9が選び出さ れており、かつ続いて対象物回転モードがキー17の機 作により起動されているなら、空間内でのコントロール 要素1の任意の回転により、部分像9内に三次元的に可 親化された対象物の相応の回転が行われる。

【0033】コントローラの第4の作動モード、いわゆ る層位置決めモードは、キー18の操作により設定可能 である。この層位置決めモードでは、コントロール要素 1の運動によってのみ像情報の種々の見方にページング される。それによって基準座標系BK内のコントロール 要素1の運動に関係して、3 D像データセットから発生 された、種々の像セットBIないしB3に対応付けらた 層像にページングされる。このことは図2中に3D像セ ットから発生された3つの層像が相前後して位置してい る患者の3つの身体圏を有する像セットB1ないしB3 により示されている。こうして例えば基準座標系BKの x 方向におけるコントロール要素1の水平な運動は、矢 状の像層の2D画像の通過を、基準座標系BKの2方向 のコントロール要素1の垂直な運動は横方向の像層の2 D画像の通過を、また基準座標系BKのッ方商のコント 30 ロール要素1の前方/後方運動は冠状の像層遜過を結果 として伴う。コントロール要素1が斜めに運動する際に は同時にモニター5上の像層の横方向、冠状および矢状 の21)画像が起動され、かつ上記の様に通過する。

【0034】即ちキー15~18の操作に関係してコン トローラの種々の作動モードが設定可能であり、その際 に特に屬位置決めモード、ズームモードおよび対象物回 転モードでコントロール要素1の運動によってのみモニ ター5上に表示される医学的像情報に影響を与えられる ことは明らかである。

【0035】キー15~18の操作時、この実施例の場 合には、自動的にコントロール要素1のいわゆるリセッ トが行われる。即ちキー15~18の操作に続く全ての 運動は、システム計算機2により、相応のキー15~1 8の操作が行われた場所に対し相対的に求められる。し かし、コントロール要素1のこのようなリセットは、各 作動モードでキー19の操作によっても行える。

【0036】さらにキー15~18の機能額当ては、利 用者毎に変更可能である。そのためこの実施例では、最 初にコントロール要素1のキー20を操作する必要があ 【0031】続いてキー16が操作されると、コントロ 50 る。続いてキー15~18を根前後して1無操作し、そ

の際キー15~18の操作の順序に従って先ず選択モー ドが、次にズームモードが、さらに対象物回転モード が、そして最後に層位置決めモードが相応のキーに対応 付けられる。

【0037】マイクロホン21は、コントロール要素1 の操作の容易性を高めるために設けられている。それに よって、医学的像情報の画像に影響を与えるための簡単 な機能が音声による制御で行われる。その際、送信装置 22および受信装置23によりシステム計算機2に伝送 される音声信号は、それ自体公知の方法で評価され、か つシステム計算機2および可視化計算機4に対する制御 信号に変換される。

【0038】さらに、コントロール要素1を快適に案内 するため、コントロール要素1の運動と、それと結び付 けられ、モニター5上に表示される医学的像情報の画像 への影響とに関して、コントローラの鋭敏さが設定され る。この実施例の場合、システム計算機2に接続された キーボード25と、システム計算機2に接続されたモニ ター26とを用いて、利用者はコントローラの各々の作 動モードに対して、像表示に相応の変化を生じさせるた 20 めにどの範囲の変位運動が必要かを予め定める設定プロ グラムを実行する。例えばコントローラは、選択モード で基準座標系BKの空間方向における10cmのコント ロール要素1の運動が、像情報を書込まれる像座標系B IKの相応の方向に5cmのマーク24の運動を起こす よう、即ち基準率標系BK内のコントロール要素1の移 動距離と、像座標系BIK中のマーク24の移動距離と の比が2:1であるように設定できる。

【0039】層位置決めモードでは、設定は例えば基準 座標系BKの3つの空間方向での5cmのコントロール 30 要素1の運動が、層像の各種画像のページングに、即ち 層像のある画像から層像の他の画像への切換のために必 菱であるように行われる。

【0040】比較可能な方法で、ズームモードに対する 鋭敏さも対象物回転モードに対する鋭敏さも設定でき る。その際、対象物回転モードに対しては、利用者が三 次元的にモニター 5 上に表示される対象物の回転の際方 位を見失しなわないように、基準座標系BK内でのコン トロール要素1の移動距離と、像率標系B1K内での対 象物の相応の移動距離との比を1:1に選ぶことが有意 40 25 キーボード

【0041】本発明によるコントローラの以上に説明し た実施例は例として理解すべきであり、本発明の範囲内 で他の実施の方法も可能である。

【0042】この実施例の場合、例えばコントロール要

素1の変位運動の定量的な決定は、超音波信号を用いて 行った。しかしながら変位運動の定量的な決定は、光学 的、電磁的、赤外光の測定に基づく位置決定システムに よっても行える。さらにコントロール要素1の変位運動 の定量的な決定は、それ自体公知の慣性ナビゲーション システム、例えば加速度検出器又はジャイロスコープを 用いても可能である。

【0043】 さらにコントロール要素1は必ずしも操作 手段およびマイクロホンを有していなくてよい。コント - 10 ロール要素1が、例えばマイクロホンのみを有するなら ば、音声制御によってもコントローラの個々の作動モー 下への切換が行える。

> 【0044】さらにコントローラに対する他の作動モー ドを設けることもできる。

【0045】その他の点ではシステム計算機2と可視化 計算機 4 との間の分離は必ずしも必要ない。それどころ か、計算機しか存在しないように、相応の計算能力を有 する可視化計算機4が、システム計算機2の全ての機能 を引き受けることもできる。

【図鮨の簡単な説明】

【図1】本発明によるコントローラを有する医学的作業 場所の概要図。

【図2】 裏示面の上に指示される像セットを含んでいる 対象物の3つの痕交する二次元画像および三次元画像。

【符号の説明】

- コントロール要素
- 2 システム計算機
- 通信線 3
- 可视化計算機 4
- モニター 5
 - $6 \sim 9$ 部分像
 - 10 超音波送信装置
 - $1.1 \sim 1.3$ 超音波受信器
 - 14 零線
 - $1.5 \sim 2.0$ -ţ-....
 - 21 マイクロホン
 - 22 送信装置
 - 23 受信装置
 - 24 カーソル

 - 26 モニター
 - BK 基準座標系
 - BIK 像座標系
 - B1~B3 像セット

